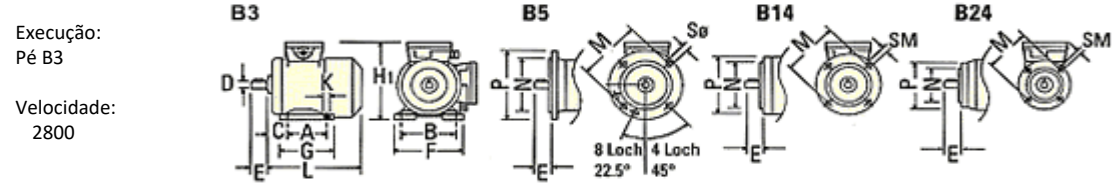


DE =	EN =	PT =	VN =
Padrão pé informação motores			



Execução:  
Pé B3

Velocidade:  
2800

Centro do eixo para a borda inferior do pé em milímetros corresponde ao tamanho IEC (tipo)  
B14 e B24 com flange roscado cego buracos SM  
L \* e \* H1 pode variar, dependendo o número de série do moto

Na tensão nominal Y / Δ 400V / 230V / 50Hz

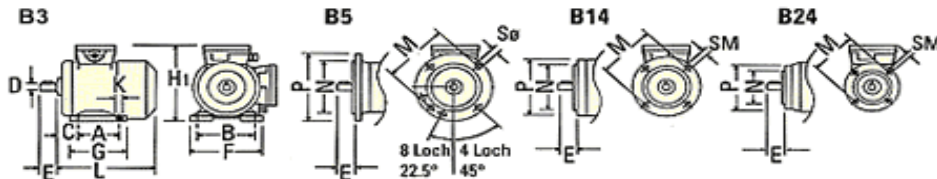
Tipo		PS	kW	TO	Torque		Atual			Motor			Onda		Pé B3					
					NN	MK	INA	IKA	η%	kg	* L	H1 *	D	E	A	B	G	F	C	Co
56	A2	00:12	00:09	2800	0,31	0,71	0,32	1,1	58	3,0	170	164	9	20	71	90	92	110	36	5,8
56	B 2	12:17	00:12	2800	00:41	1,07	12:35	1,4	63	3,4	180	164	9	20	71	90	92	110	36	5,8
63	A 2	00:25	00:18	2770	0,62	1,24	12:55	2,2	65	4,2	180	165	11	23	80	100	106	124	40	7
63	B 2	0,33	00:25	2770	0,86	1,89	0,65	2,8	68	4,6	191	165	11	23	80	100	106	124	40	7
71	A 2	00:50	12:37	2820	1,26	2,63	1,0	4,1	68	5,6	201	178	14	30	90	112	116	142	45	7
71	B 2	0,75	12:55	2820	1,88	4,3	1,35	6,3	73	6,7	210	178	14	30	90	112	116	142	45	7
80	A 2	1,0	0,75	2780	2,58	5,7	1,90	8,1	70	7,9	215	195	19	40	100	125	130	160	50	10
80	B 2	1,5	1,1	2810	3,80	8,5	2,50	12,4	75	9,4	232	195	19	40	100	125	130	160	50	10
90	S 2	2	1,5	2835	5,00	12,5	3,20	18,5	81	14	255	230	24	50	100	140	126	170	56	10
90	L 2	3	2,2	2855	7,40	21,5	4,70	29	83	16	280	230	24	50	125	140	151	170	56	10
100	L 2	4,0	3	2905	10	8,3	6,1	14	83	25	316	252	28	60	140	160	178	200	63	12
112	M 2	5,5	4,0	2865	13	9,6	7,5	19,2	85	34	324	280	28	60	140	190	178	232	70	12
132	SA 2	7,5	5,5	2910	18	14	10,4	26,3	87	60	360	312	38	80	140	216	180	274	89	12
132	SB 2	10	7,5	2920	25	20	13,9	35	88	71	400	312	38	80	140	216	180	274	89	12
160	MA 2	15	11	2930	36	29	19,9	41	89	100	520	370	42	110	210	254	256	300	108	15
160	2 MB	20	15	2920	49	39	26,2	54	90	115	520	370	42	110	210	254	256	300	108	15
160	L 2	25	18,5	2930	60	56	32,1	70	91	130	564	370	42	110	254	254	300	300	108	15
180	M 2	30	22	2920	72	60	40,4	81	93	165	595	408	48	110	241	279	320	350	121	15
200	LA 2	40	30	2960	97	61	52	106	94	245	700	485	55	110	305	318	380	400	133	19
200	LB 2	50	37	2960	120	87	64	143	95	265	700	485	55	110	305	318	380	400	133	19
225	M 2	60	45	2968	145	116	78	180	93	335	745	535	55	110	311	356	380	445	149	19
250	M 2	75	55	2970	177	118	94	216	94	410	850	590	60	140	349	406	420	495	168	24
280	S 2	100	75	2977	241	169	129	318	95	535	900	660	65	140	368	457	470	560	190	24
280	M 2	125	90	2975	290	193	155	383	95	605	950	660	65	140	419	457	520	560	190	24
315	S 2	150	110	2975	354	212	181	483	95	690	1040	695	65	140	406	508	560	610	216	28
315	MA 2	180	132	2975	424	283	220	615	95	725	1040	695	65	140	457	508	560	610	216	28
315	2 MB	220	160	2972	515	343	255	728	95	790	1040	695	65	140	457	508	560	610	216	28

gezeichnet:	hpw	Datum:		education project	Standard Fuss Motoren Info	translate/en_ds/p_ct/vn_ro	origin: WIAP KFKOK
Aenderung:	an	Datum:	12.04.2012	WIAP KFKOK		r1	datei_wi_f_17a3_r1_EI_Normengine_
Aenderung:	control 2	Data:		Safenwil Schweiz	spear 2	<a href="http://www.wiap.ch">www.wiap.ch</a>	idee of / from HPW

DE =	EN =	PT =	VN =
Padrão pé informação motores			

Execução:  
Pé B3

Velocidade:  
1400



Centro do eixo para a borda inferior do pé em milímetros corresponde ao tamanho IEC (tipo)  
B14 e B24 com flange roscado cego buracos SM  
L \* e \* H1 pode variar, dependendo o número de série do moto

Na tensão nominal Y / Δ 400V / 230V / 50Hz

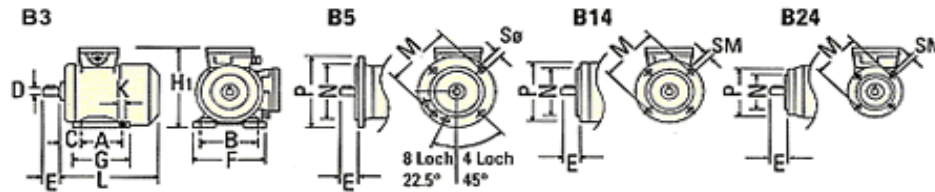
Tipo		PS	kW	TO	Torque		Atual			Motor			Onda		Pé B3					
					NN	MK	INA	IKA	η%	kg	* L	H1 *	D	E	A	B	G	F	C	Co
56	A 4	12:08	12:06	1410	12:30	0,90	12:32	0,8	58	3,0	130	164	9	20	71	90	92	110	36	5,8
56	B 4	00:12	00:09	1410	00:40	1,40	12:35	1,1	63	3,4	180	164	9	20	71	90	92	110	36	5,8
63	A 4	12:17	00:12	1380	0,83	1,60	00:40	1,3	64	3,6	180	165	11	23	80	100	106	124	40	7
63	B 4	00:25	00:18	1380	1,25	2,50	0,65	2,0	64	4,2	191	165	11	23	80	100	106	124	40	7
71	A 4	12:33	00:25	1380	1,73	4,20	0,85	2,9	66	5,1	201	178	14	30	90	112	116	142	45	7
71	B 4	00:50	12:37	1370	2,57	5,12	1,1	3,7	69	6	210	178	14	30	90	112	116	142	45	7
80	A 4	0,75	12:55	1380	5,19	7,10	1,5	5,9	71	7,7	215	195	19	40	100	125	130	160	50	10
80	B 4	1,0	0,75	1380	7,4	10,2	2,0	8,1	73	9	232	195	19	40	100	125	130	160	50	10
90	S 4	1,5	1,1	1405	10,1	15,5	2,6	12	80	14	255	230	24	50	100	140	126	170	56	10
90	L 4	2,0	1,5	1410	14,8	24,2	3,5	18	78	16	280	230	24	50	125	140	151	170	56	10
100	LA 4	3,0	2,2	1425	14,8	32,6	4,8	27	80	25	316	252	28	60	140	160	178	200	63	10
100	LB 4	4,0	3,0	1415	20	17,5	6,6	13	81	26	316	252	28	60	140	160	178	200	63	12
112	M 4	5,5	4,0	1435	27	20,7	8,3	19	82	34	325	280	28	60	140	190	178	232	70	12
132	S 4	7,5	5,5	1450	36	28	11,0	25	84	62	360	312	38	80	140	216	180	274	89	12
132	M 4	10	7,5	1450	49	39	14,6	37	85	73	400	312	38	80	178	216	218	274	89	12
160	M 4	15	11	1460	72	55	20,9	49	85	105	520	370	42	110	210	254	256	300	108	15
160	L 4	20	15	1460	98	79	27,7	68	87	125	564	370	42	110	254	254	300	300	108	15
180	M 4	25	18,5	1470	120	96	32,8	74	90	165	595	408	48	110	241	279	320	350	121	15
180	L 4	30	22	1465	143	129	38,8	94	90	175	595	408	48	110	279	279	320	350	121	15
200	L 4	40	30	1472	195	189	53	125	93	265	700	485	55	110	305	318	380	400	133	19
225	S 4	50	37	1476	240	168	66	137	93	315	720	535	60	140	286	356	355	445	149	19
225	M 4	60	45	1480	291	232	78	184	94	345	745	535	60	140	311	356	380	445	149	19
250	M 4	75	55	1478	355	283	94	226	93	425	850	590	65	140	349	406	420	495	168	24
280	S 4	100	75	1486	483	402	126	311	95	575	900	660	75	140	368	457	470	560	190	24
280	M 4	125	90	1484	580	502	151	375	95	620	950	660	75	140	419	457	520	560	190	24
315	S 4	150	110	1480	710	520	185	432	95	715	1040	695	80	170	406	508	560	610	216	28
315	MA 4	180	132	1487	851	793	223	602	95	750	1040	695	80	170	457	508	560	610	216	28
315	4 MB	220	160	1484	1032	1030	272	739	95	800	1040	695	80	170	457	508	560	610	216	28

gezeichnet:	hpw	Datum:		education project	Standard Fuss Motoren Info	translate/en_ds/p_ct/vn_ro	origin: WIAP KFKOK
Aenderung:	an	Datum:	12.04.2012	WIAP KFKOK		r1	datei_wi_f_17a3_r1_EI_Normengine_
Aenderung:	control 2	Data:		Safenwil Schweiz	spear 2	<a href="http://www.wiap.ch">www.wiap.ch</a>	idee of / from HPW

DE =	EN =	PT =	VN =
Padrão pé informação motores			

Execução:  
Pé B3

Velocidade:  
900



Centro do eixo para a borda inferior do pé em milímetros corresponde ao tamanho IEC (tipo)  
B14 e B24 com flange roscado cego buracos SM  
L \* e \* H1 pode variar, dependendo o número de série do moto

Na tensão nominal Y / Δ 400V / 230V / 50Hz

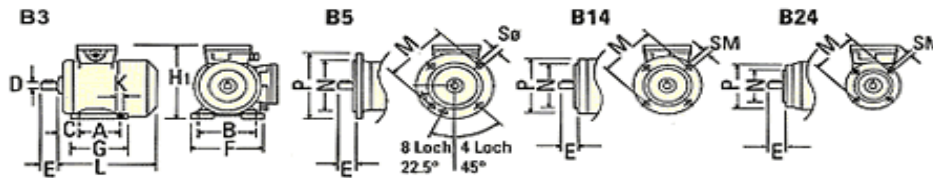
Tipo		PS	kW	TO	Torque		Atual			Motor			Onda		Pé B3					
					NN	MK	INA	IKA	η%	kg	* L	H1 *	D	E	A	B	G	F	C	Co
63	B 6	12:17	00:12	880	1,30	2,2	00:50	2,2	53	4,2	191	165	11	23	80	100	106	124	40	7
71	A 6	00:25	00:18	890	1,93	3,82	0,70	2,0	55	5,0	201	178	14	30	90	112	116	142	45	7
71	B 6	12:33	00:25	900	2,65	4,20	0,95	2,9	60	6	210	178	14	30	90	112	116	142	45	7
80	A 6	00:50	12:37	910	3,88	7,60	1,25	3,7	65	7,5	215	195	19	40	100	125	130	160	50	10
80	B 6	0,75	12:55	900	5,83	10,8	1,75	5,9	69	8,9	232	195	19	40	100	125	130	160	50	10
90	S 6	1	0,75	915	7,80	15,6	2,1	8,1	72	13	255	230	24	50	100	140	126	170	56	10
90	L 6	1,5	1,1	920	11,4	23,9	2,9	12,7	75	16	280	230	24	50	125	140	158	170	56	10
100	L 6	2	1,5	945	15,2	36,5	3,9	18,6	76	24	316	252	28	60	140	160	178	200	63	12
112	M 6	3	2,2	960	22,0	48,4	4,8	27	83	33	324	280	28	60	140	190	178	232	70	12
132	S 6	4	3	950	30	25,8	6,8	13,2	81	54	360	312	38	80	140	216	180	274	89	12
132	MA 6	5,5	4	950	40	30,4	8,6	19,9	84	66	400	312	38	80	178	216	218	274	89	12
132	6 MB	7,5	5,5	950	54	42	11,8	25,7	85	72	400	312	38	80	178	216	218	274	89	12
160	M 6	10	7,5	960	75	60	15,2	37	88	100	520	370	42	110	210	254	256	300	108	15
160	L 6	15	11	960	109	84	21,9	49	89	125	564	370	42	110	254	254	300	300	108	15
180	L 6	20	15	975	147	118	29,0	68	89	170	595	408	48	110	279	279	320	350	121	15
200	LA 6	25	18,5	980	180	144	35	74	90	250	700	485	55	110	305	318	380	400	133	19
200	LB 6	30	22	981	214	193	40	94	91	265	700	485	55	110	305	318	380	400	133	19
225	M 6	40	30	982	291	281	54	125	92	325	745	535	60	140	311	356	380	445	149	19
250	M 6	50	37	985	359	251	64	137	93	430	850	590	65	140	349	406	420	495	168	24
280	S 6	60	45	985	437	349	83	184	91	515	900	660	75	140	368	457	470	560	190	24
280	M 6	75	55	982	534	426	98	226	93	555	950	660	75	140	419	457	520	560	190	24
315	S 6	100	75	984	728	606	132	311	93	730	1040	965	80	170	406	508	560	610	216	28
315	MA 6	125	90	980	875	757	158	375	94	750	1040	965	80	170	457	508	560	610	216	28
315	6 MB	150	110	984	1070	784	192	432	93	840	1040	965	80	170	457	508	560	610	216	28

gezeichnet:	hpw	Datum:		education project	Standard Fuss Motoren Info	translate/en_ds/p_ct/vn_ro	origin: WIAP KFKOK
Aenderung:	an	Datum:	12.04.2012	WIAP KFKOK		r1	datei_wi_f_17a3_r1_EI_Normengine_
Aenderung:	control 2	Data:		Safenwil Schweiz	spear 2	<a href="http://www.wiap.ch">www.wiap.ch</a>	idee of / from HPW

DE =	EN =	PT =	VN =
Padrão pé informação motores			

Execução:  
Pé B3

Velocidade:  
700



Centro do eixo para a borda inferior do pé em milímetros corresponde ao tamanho IEC (tipo)  
B14 e B24 com flange roscado cego buracos SM  
L \* e \* H1 pode variar, dependendo o número de série do moto

Na tensão nominal Y / Δ 400V / 230V / 50Hz

Tipo		PS	kW	TO	Torque		Atual		η%	Motor			Onda		Pé B3					
					NN	MK	INA	IKA		kg	* L	H1 *	D	E	A	B	G	F	C	Co
63	B 8	00:09	12:06	640	0,84	1,60	12:51	1,3	31	4,3	191	153	11	23	80	100	106	124	40	7
71	Um 8	00:12	00:09	680	1,26	2,45	12:55	1,0	42	5,0	201	178	14	30	90	112	116	142	45	7
71	B 8	12:17	00:12	670	1,71	3,76	0,60	1,3	50	5,9	210	178	14	30	90	112	116	142	45	7
80	Um 8	00:25	00:18	690	2,49	3,94	0,75	2,0	57	7,5	215	195	19	40	100	125	130	160	50	10
80	B 8	12:33	00:25	680	3,51	5,80	0,95	2,6	62	8,9	232	195	19	40	100	125	130	160	50	10
90	S 8	0,5	12:37	695	5,20	8,32	1,4	3,4	63	13	255	230	24	50	100	140	126	170	56	10
90	L 8	0,75	12:55	675	7,72	12,4	1,9	5,4	65	15	280	230	24	50	125	140	151	170	56	10
100	LA 8	1	0,75	710	10,1	17,2	2,3	7,7	71	23	316	252	28	60	140	160	178	200	63	12
100	LB 8	1,5	1,1	705	14,8	25,2	3,4	11,6	72	26	316	252	28	60	140	160	178	200	63	12
112	M 8	2	1,5	720	20,0	36,0	4,0	17,6	76	31	324	280	28	60	140	190	178	232	70	12
132	S 8	3	2,2	710	29,2	58,4	5,5	25,4	78	53	360	312	38	80	140	216	180	274	89	12

Na tensão nominal Y / Δ 400V / 690V / 50Hz

Tipo		PS	kW	TO	Torque		Atual		η%	Motor			Onda		Pé B3					
					NN	MK	INA	IKA		kg	* L	H1 *	D	E	A	B	G	F	C	Co
132	M 8	4	3	710	40	26,5	7,3	11,8	80	65	400	312	38	80	178	216	218	274	89	12
160	MA 8	5,5	4	705	54	39,7	9,3	15,5	81	85	520	370	42	110	210	254	356	300	108	15
160	8 MB	7,5	5,5	710	74	67	12,7	23,3	83	95	520	370	42	110	210	254	356	300	108	15
160	L 8	10	7,5	705	102	91	16,3	32	84	115	564	370	42	110	254	254	300	300	108	15
180	L 8	15	11	730	144	96	23,5	43	89	165	595	408	48	110	279	279	320	350	121	15
200	L 8	20	15	732	196	143	30	53	89	255	700	485	55	110	305	318	380	400	133	19
225	S 8	25	18,5	735	241	160	39	69	88	280	720	535	60	140	286	356	355	445	149	19
225	M 8	30	22	735	286	191	45	75	89	315	745	535	60	140	311	356	380	445	149	19
250	M 8	40	30	737	389	323	61	120	90	430	850	590	65	140	349	406	420	495	168	24
280	S 8	50	37	738	480	319	71	122	93	525	900	660	75	140	368	457	470	560	190	24
280	M 8	60	45	737	584	408	88	151	93	580	950	660	75	140	419	457	520	560	190	24
315	S 8	75	55	735	716	500	108	173	92	720	1040	695	80	170	406	508	560	610	216	28
315	MA 8	100	75	737	976	779	150	281	92	755	1040	695	80	170	457	508	560	610	216	28
315	8 MB	125	90	737	1168	972	174	334	92	845	1040	695	80	170	457	508	560	610	216	28

gezeichnet:	hpw	Datum:		education project	Standard Fuss Motoren Info	translate/en_ds/p_ct/vn_ro	origin: WIAP KFKOK
Aenderung:	an	Datum:	12.04.2012	WIAP KFKOK		r1	datei_wi_f_17a3_r1_EI_Normengine_
Aenderung:	control 2	Data:		Safenwil Schweiz	spear 2	<a href="http://www.wiap.ch">www.wiap.ch</a>	idee of / from HPW